



附表 1

完成人合作关系说明

本项目第一完成人是西北工业大学杨飞生，牵头负责本项目的研究工作，与其余两位完成人合作关系非常紧密，持续开展了十余年研究。

本项目第二完成人南京邮电大学解相朋教授与本项目第一完成人杨飞生副教授攻博期间为同一博士生指导教师，已合作多年，共同开展网络化系统稳定分析与镇定控制研究，已合作发表学术期刊论文多篇。

本项目第三完成人西北工业大学刘永芳副教授与本项目第一完成人杨飞生合作顺利结题了一项国家自然科学基金面上项目(批准号 61973251)，进一步发展了代表性论著 3 的工作。

第一完成人签名：

杨飞生



完成人合作关系情况汇总表

序号	合作方式	合作者/项目排名	合作起始时间	合作完成时间	合作成果	证明材料
1	论文合著	杨飞生(1)、解相朋(2)	2019年12月31日	2022年11月1日	Probabilistic-constrained distributed set-membership estimation over sensor networks: A dynamic periodic event-triggered approach	未列入附件
2	共同立项	杨飞生(1)、刘永芳(3)	2015年10月8日	2023年12月31日	国家自然科学基金面上项目：基于运动规划方法的多自主系统指定时间一致性控制研究	其他附件5
3						
4						
5						
不限条目						

承诺：本人作为项目第一完成人，对本项目完成人合作关系及上述内容的真实性负责，特此声明。

第一完成人签名：杨飞生