



附表 1

完成人合作关系说明

- (1) 王小旭与王秉路自 2019 年至今，在干扰复合属性辨识、非线性积分数值计算、图像智能处理等方面进行合作，共同承担科研项目、发表论文、获奖。
- (2) 王秉路与杨乐自 2019 年至今，在干扰复合属性辨识、理论方法应用与测试、图像智能处理等方面进行合作，共同发表论文。
- (3) 王小旭与张夷斋自 2014 年至今，同为潘泉老师课题组成员，长期在状态估计、干扰辨识、惯性导航算法及应用等方面合作，双方都与潘泉老师有发表论文发表。
- (4) 王小旭与严恭敏自 2018 年至今，在高斯估计理论体系构建、非线性积分数值采样方法研究等方面进行合作，共同开发导航算法库与 Matlab 工具箱、发表论文。
- (5) 王小旭与梁彦自 2013 年至今，在高斯估计理论体系构建、干扰复合属性辨识、非线性积分数值计算等方面进行合作，共同发表论文、授权国家发明专利。

第一完成人签名：王小旭



完成人合作关系情况汇总表

序号	合作方式	合作者/项目排名	合作起始时间	合作完成时间	合作成果	证明材料
1	共同立项、论文合著、获奖	王小旭、王秉路/1、2	2019年1月	2025年9月	高分辨图像处理技术研究及验证系统、Hybrid Attention-Based U-Shaped Network for Remote Sensing Image Super-Resolution	附件 8-1、附件 1-3、附件 10-1
2	共同发表论文	王秉路、杨乐/2、3	2019年1月	2025年9月	POLO: Learning Explicit Cross-Modality Fusion for Temporal Action Localization	附件 1-4
3	在同一科研团队工作	王小旭、张夷斋/1、4	2014年7月	2025年9月	Whole-Body Pose Estimation in Human Bicycle Riding Using a Small Set of Wearable Sensors、非线性动态系统确定采样型估计理论	附件 1-5、附件 1-6
4	共同开发、论文合著	王小旭、严恭敏/1、5	2018年7月	2025年9月	导航算法库与 Matlab 工具箱、A new enabling variational inference model for approximating measurement likelihood in filteringnonlinear system	附件 11-1、附件 10-2
5	共同论文合著、知识产权	王小旭、梁彦/1、6	2013年1月	2025年9月	Gaussian Filter for Nonlinear Systems with One-Step Randomly Delayed、一种基于泰勒高阶余项拟合的组合导航方法	附件 1-2、附件 9-1至 9-4
不限条目						

承诺：本人作为项目第一完成人，对本项目完成人合作关系及上述内容的真实性负责，特此声明。

第一完成人签名：王小旭